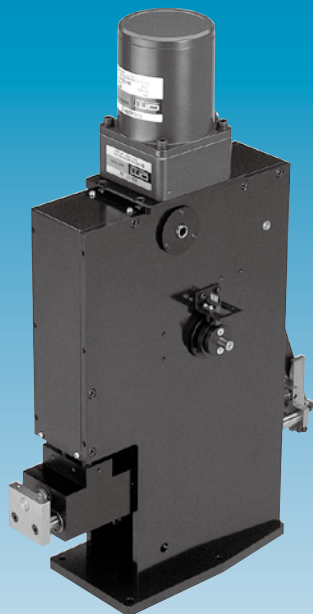


X6085 ストローク : 200×50 (mm)



- 作動部のGD²が小さく高速・高精度を維持します。
- 細部にいたるまで徹底して無駄を省いた設計で低価格を実現しました。
- カム駆動方式だから高い信頼性と繰返し精度が得られます。
- コンベヤ幅の広いフリーフローコンベヤラインに対応できます。

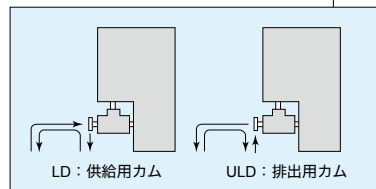
仕様

モデルNo.	X6085
ストローク(最大)	前後200mm 上下50mm
位置繰返し精度	±0.035mm
標準モータ	インダクション100V/200V 40W単相
付属センサ	原点フォトマイクロセンサ
本体質量	24.0kg
標準塗装色	黒 (マンセル N1 相当)
使用周囲温度	5~50℃
使用周囲湿度	85%以下 (結露なきこと)
潤滑油	コスモグリース、ダイナマックス EP No.1

製品記号の読み方

X6085 - LD - 200 - 60 - 2.2

PPUモデルNo.



記号	使用電圧
100	100V単相
200	200V単相
0.2	200V三相

記号	周波数
50	50Hz
60	60Hz

サイクルタイム	(注1)	
	50Hz	60Hz
2.2	○	○
2.6	○	○
3.2	○	
3.7		○
4.4	○	○

(sec)

J-5の技術サポートシートにその他の要求仕様を記入しご注文ください。
 選定・取付・使用に関する注意事項及び機器構成についてはC-100~をお読みください。

本製品は受注生産のため、納期と価格は事前にお問い合わせください。

注1) 表は標準モータと減速機での値です。○印以外の値にはオプションのインバータで対応可能です。

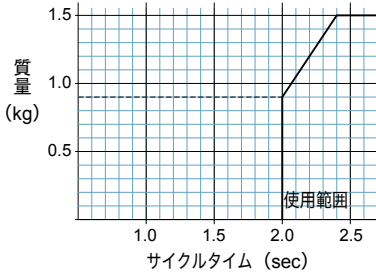


受注生産モデル

[納期はお問い合わせください]

■ サイクルタイムと可搬質量 (チャック質量を含む)

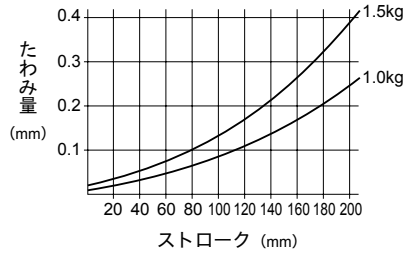
質量オーバでの使用はトラブルの原因となりますのでご注意ください。



※停止にはオプションのブレーキが必要です。

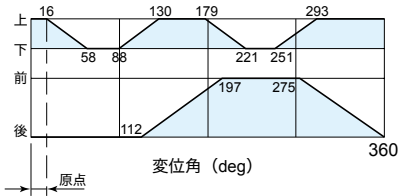
■ たわみ量 (参考値)

下図は1.0kgと1.5kgの負荷をヘッドに取り付けた時の下方向へのたわみ量です。

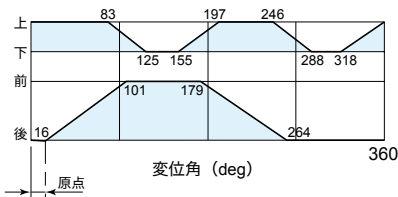


■ 動作タイミング

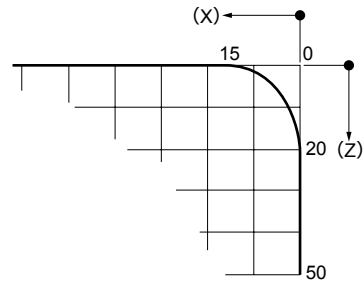
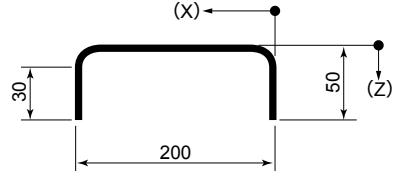
(1) 供給用カム (LD)



(2) 排出用カム (ULD)



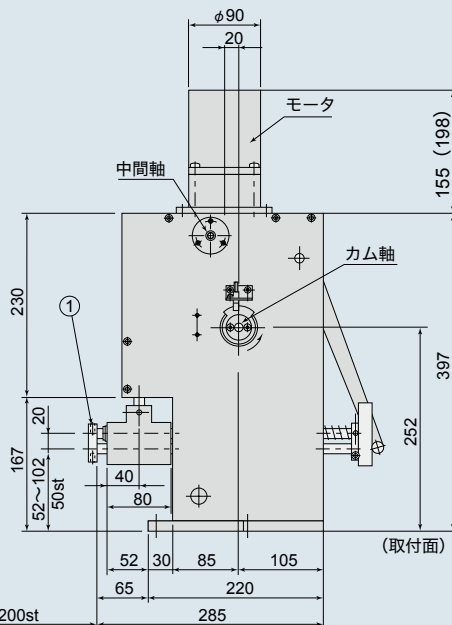
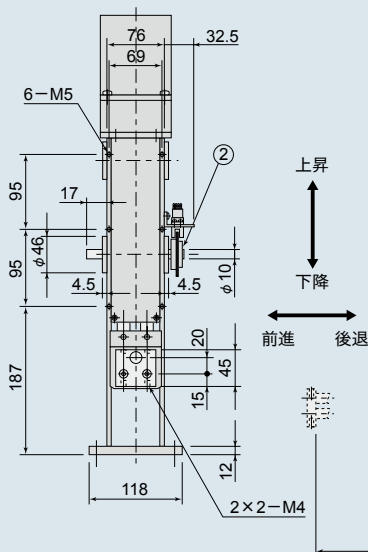
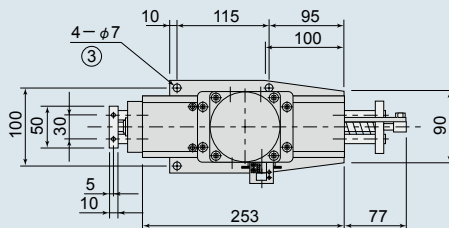
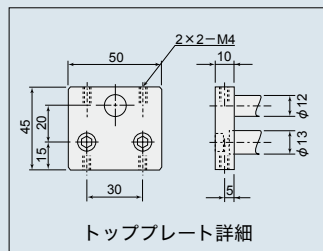
■ オーバーラップ量



J-5の技術サポートシートに要求仕様を記入しご注文ください。

X6085

■ 寸法図



- チャックや真空パッドなどのツールは、アーム先端のトッププレート①取付穴（寸法図）を利用して固定します。
- 原点検出はカム軸に取り付けられたメカコントローラ②によりおこないます。（詳細C-112）
- 本体は③の取付穴を利用して固定します。
※（ ）寸法は電磁ブレーキ付モータの場合です。



受注生産モデル

[納期はお問い合わせください]

■ 各種オプション付 寸法図

メカコンローラカバー	
ドグ取付数	W
1~3	47
4~6	75

